

1 (ここには1の解答を記入すること。)

問(1)(a) 考え方や計算の過程:

力のつり合い $kx_0 = mg \sin \theta$

$$\text{結果: } x_0 = \frac{mg \sin \theta}{k}$$

(b) 考え方や計算の過程:

力学的エネルギーの保存

$$mg l_0 \sin \theta = \frac{1}{2} m v^2$$

$$\text{結果: } v = \sqrt{2gl_0 \sin \theta}$$

(c) 考え方や計算の過程:

基準から鉛直下方に $x \sin \theta$ 変位した位置なので重力による位置エネルギーが $mg(-x \sin \theta)$ であり、コイルの伸びが x なので弾性力による位置エネルギーは $\frac{1}{2} k x^2$ と書ける。

$$\text{結果: } U = -mgx \sin \theta + \frac{1}{2} k x^2$$

(d) 考え方や計算の過程:

力学的エネルギーの保存 $mg(l_0 + x_1) \sin \theta = \frac{1}{2} k x_1^2$

問(1)(a)の結果を用いて $x_0(l_0 + x_1) = \frac{1}{2} x_1^2$

解は、

$$x_1 = x_0 \pm \sqrt{x_0^2 + 2x_0 l_0}$$

$x_1 > 0$ を選ぶ。

$$\text{結果: } x_1 = x_0 + \sqrt{x_0^2 + 2x_0 l_0}$$

問(2)(a) 考え方や計算の過程:

物体にはたらく慣性力は水平右向きに mA である。

力のつり合い 水平方向 $kd \cos \phi = mA$

鉛直方向 $kd \sin \phi = mg$

$$\text{結果: } d = \frac{mg}{k \sin \phi}, \quad A = \frac{g}{\tan \phi}$$

(b)

記号:

(う)

1 (表より続く。)

問(3) (a) 考え方や計算の過程:

運動方程式 $ma = mg\sin\theta + \mu mg\cos\theta$

結果: $a = g(\sin\theta + \mu\cos\theta)$

(b) 考え方や計算の過程:

等加速度直線運動 $0^2 - v_0^2 = 2a(-l_1) \dots \textcircled{1}$

結果: $l_1 = \frac{v_0^2}{2a}$

(c) 考え方や計算の過程:

斜面をくぐるときの加速度を b とし 運動方程式
 $mb = mg\sin\theta - \mu mg\cos\theta$ より $b = g(\sin\theta - \mu\cos\theta)$
 等加速度直線運動 $v_1^2 - 0^2 = 2bl_1 \dots \textcircled{2}$

①, ②より l_1 を消去する。

結果: $v_1 = v_0 \sqrt{\frac{\sin\theta - \mu\cos\theta}{\sin\theta + \mu\cos\theta}}$

(d) 考え方や計算の過程:

物体が $N-1$ 回目に $x=0$ を上向きに通過してから最高点に達するまでの移動距離を l_N とすると、

$$0^2 - v_{N-1}^2 = 2a(-l_N)$$

$$v_N^2 - 0^2 = 2bl_N$$

l_N を消去して $\frac{v_N}{v_{N-1}} = \sqrt{\frac{b}{a}} = \frac{v_1}{v_0}$ となるので $\{v_N\}$ は等比数列となる。

結果: $v_N = \left(\frac{v_1}{v_0}\right)^N v_0$

(e)

記号:

(ア)

理由: 公比 $\frac{v_1}{v_0} < 1$ より 十分時間が経過すると $x=0$ を通過するときの速度は 0 に収束する。よって、つり合いの位置 x_0 を中心とし、 $x=0$ が端となる単振動になる。

2 (ここには2の解答を記入すること。)

問(1)(a) 考え方や計算の過程:

オームの法則 $V = RI_0$

電流が磁場から受ける力 $F = -I_0Bl$

結果: $I_0 = \frac{V}{R}$, $F_0 = -\frac{VBl}{R}$

(b) 考え方や計算の過程:

力のつりあい $0 = -I_0Bl - kx_0$

$\therefore x_0 = -\frac{I_0Bl}{k}$ 結果: $x_0 = -\frac{VBl}{kR}$

問(2)(a) 考え方や計算の過程:

ファラデーの法則 $V_1 = vBl$

回路方程式 $vBl = -\frac{Q}{C}$

結果: $V_1 = vBl$, $Q = -CvBl$

(b) 考え方や計算の過程:

求めるエネルギー和は

$E = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2 + \frac{1}{2}cV_1^2$

結果: $E = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2 + \frac{1}{2}c(vBl)^2$

(c) 考え方や計算の過程:

問(2)(b)の結果より $E = \frac{1}{2}\{m + c(Bl)^2\}v^2 + \frac{1}{2}kx^2$
 なので、この単振動は質量が $m + c(Bl)^2$ 、ばね定数が k の
 単振動と同じである。

単振動の周期公式を用いる。

結果: $T = 2\pi\sqrt{\frac{m + c(Bl)^2}{k}}$

2 (表より続く。)

問(3) (a) 考え方や計算の過程:

自己誘導起電力の大きさ $V_2 = \left| L \frac{\Delta I}{\Delta t} \right|$

結果: $V_2 = L \left| \frac{\Delta I}{\Delta t} \right|$

(b) 考え方や計算の過程:

回路方程式 $\frac{\Delta x}{\Delta t} Bl - L \frac{\Delta I}{\Delta t} = 0$

$\therefore \Delta I = \frac{Bl}{L} \Delta x$

結果: $c = \frac{Bl}{L}$

(c) 考え方や計算の過程:

$t=0$ のとき $I=0$, $x=x_1$ なのぞ, $\Delta I = I - 0$, $\Delta x = x - x_1$

$\therefore I - 0 = \frac{Bl}{L} (x - x_1)$

結果: $a = \frac{Bl}{L}$, $\beta = x_1$

(d) 考え方や計算の過程:

問(3)(c)の結果を用いて, 合力は

$F = -kx - IBl$

結果: $F = -\frac{kL + (Bl)^2}{L} \left(x - \frac{(Bl)^2}{kL + (Bl)^2} x_1 \right)$

(e) 考え方や計算の過程:

問(3)(d)の結果より, 導体棒は振幅 $\frac{(Bl)^2}{kL + (Bl)^2} x_1 - x_1 = \frac{-kL}{kL + (Bl)^2} x_1$

の単振動をする。よって x の最大値を x_m とすると,

$x_m = x_1 + \left(\frac{-kL}{kL + (Bl)^2} x_1 \right) \times 2$

これを $I = a(x - \beta)$ に代入して,

$|I|_{\max} = \frac{Bl}{L} (x_m - x_1)$

結果: $|I|_{\max} = \frac{2Blkx_1}{kL + (Bl)^2}$

3 (ここには3の解答を記入すること。)

問(1) (a)

(i) 考え方や計算の過程: $L_1 = \left\{ L^2 + \left(x - \frac{d}{2} \right)^2 \right\}^{\frac{1}{2}} = L \left\{ 1 + \left(\frac{x - \frac{d}{2}}{L} \right)^2 \right\}^{\frac{1}{2}}$

$d \ll L, |x| \ll L$ であるから, $L_1 \doteq L \left\{ 1 + \frac{1}{2} \left(\frac{x - \frac{d}{2}}{L} \right)^2 \right\}$

同様に, $L_2 \doteq L \left\{ 1 + \frac{1}{2} \left(\frac{x + \frac{d}{2}}{L} \right)^2 \right\}$

$\Delta L = L_2 - L_1$ に代入する。 結果: $\Delta L = \frac{dx}{L}$

(ii) 考え方や計算の過程: 明線の干渉条件式 $\frac{da_k}{L} = k\lambda$
 a_k について解く。

結果: $a_k = \frac{L\lambda}{d} k$

(iii) 考え方や計算の過程: 暗線の干渉条件式 $\frac{db}{L} = \frac{1}{2}\lambda$
 b について解く。

結果: $b = \frac{L\lambda}{2d}$

(b) 考え方や計算の過程: 光の強度と振幅の2乗の比例定数を α とする。

板 F を置く前の原点 0 について, $I_0 = \alpha \cdot (2E_0)^2$

板 F を置いた後, $x = a_1$ について, $I(a_1) = \alpha (E_0 + rE_0)^2$

$x = b$ について, $I(b) = \alpha (E_0 - rE_0)^2$

式より, α を消去して $I(a_1), I(b)$ を求める。

結果: $I(a_1) = \left(\frac{1+r}{2} \right)^2 I_0$

$I(b) = \left(\frac{1-r}{2} \right)^2 I_0$

3 (表より続く。)

問(2) (a)

(i) 考え方や計算の過程:

入射X線, 反射X線のそれぞれで $D \sin \theta$ の経路差が生じる。

$$\text{結果: } \Delta l = 2D \sin \theta$$

(ii) 考え方や計算の過程:

Δl が波長 λ の正の整数倍になるとき, 強いX線が観測される。

$$\text{結果: } 2D \sin \theta = m\lambda$$

(b) 考え方や計算の過程:

隣り合う格子面によって反射されるX線の経路差は D である。
強いX線が観測される条件式は, 正の整数 n を用いて,
 $D = n\lambda$ である。よって, $2.0 \times 10^{-10} \text{ m} \leq n \times (1.54 \times 10^{-10} \text{ m}) \leq 4.0 \times 10^{-10} \text{ m}$
これを満たす n は $n = 2$ である。よって,

$$D = 2 \times (1.54 \times 10^{-10} \text{ m}) = 3.1 \times 10^{-10} \text{ m} \quad \text{結果: } D = 3.1 \times 10^{-10} \text{ m}$$

(c)

(i) 考え方や計算の過程: θ を小さい角度から大きくしていくと, はじめて

$\theta = \theta_1'$ のとき, X_1 同士が強い束あり, X_2 同士が強い束あり。

よって, $2D \sin \theta_1' = \lambda$ である。経路差 $\Delta l'$ は, $\Delta l' = D \sin \theta_1'$

$$\text{であるから, } 2 \sin \theta_1' = \frac{\lambda}{D} \quad \text{結果: } \Delta l' = \frac{1}{2} \lambda$$

(ii)

記号:

(オ)